



## 메인보드 8M 연결 및 설치방법

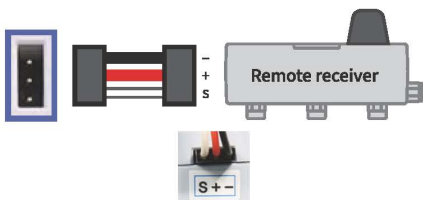


### 세그먼트창

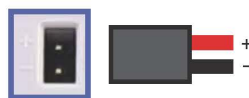
현재의 모드표시와 리모컨 설정을 위한 창



### Remote receiver sensor 연결 (F, 7 MODE)



### 모터 연결



### IR SENSOR (C MODE)



## 메인보드 모드설정방법

---

- 1 전원스위치를 누른다.  
-전원 ON
- 2 모드스위치를 연속해서 누른다.  
-모드변경
- 3 선택하려는 모드에서 3초간 기다린다.  
-세그먼트 창이 3번 깜빡 거린다.
- 4 모드 설정 완료

## 메인보드 채널설정방법

---

- 1 메인보드의 전원을 끈다.
- 2 모드스위치를 누른 상태에서 전원스위치를 켜다.
- 3 세그먼트 창에는 현재 저장된 채널이 표시된다.
- 4 모드스위치를 눌러 채널을 변경한다
- 5 선택하려는 번호에서 3초간 기다린다.  
-채널 설정이 완료되면 세그먼트 창이 깜빡 거린다.

# Wired Remote controller 유선리모컨

---

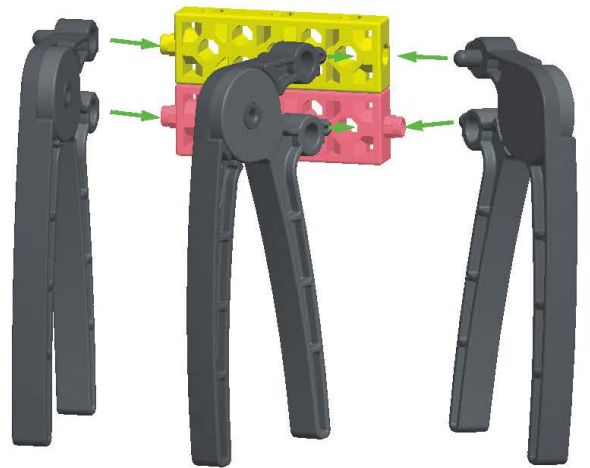


## 분리도구 사용법

---

### Example 1

셀의 돌기와 돌기를 분리할 때



Example 1

Example 2

Example 3

### Example 2

셀의 홈과 홈을 분리할 때

### Example 3

셀의 홈과 돌기를 분리할 때

# wireless remote controller 유선 리모컨



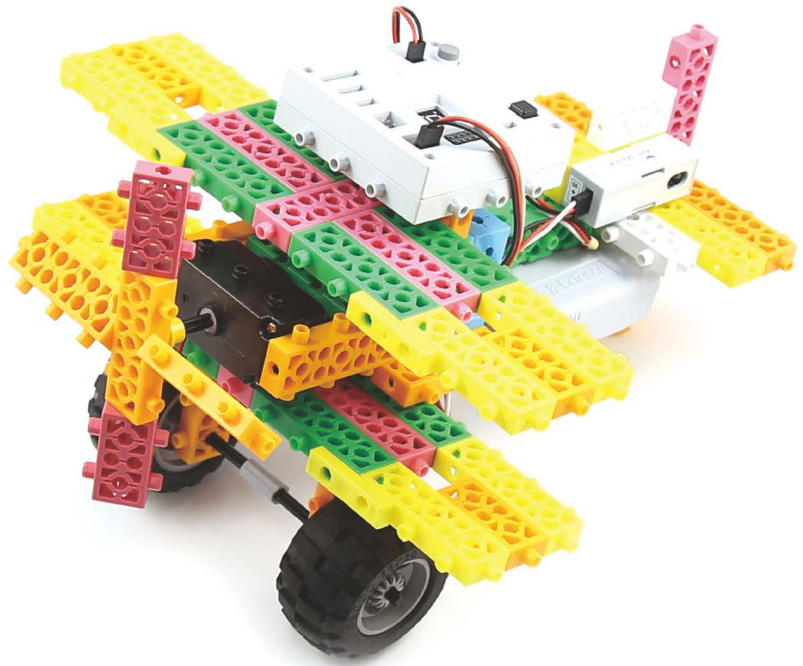
- 1 전원을 끈다.
- 2 (off)모드 스위치를 누른 상태에서 전원을 켜다.
- 3 (on)세그먼트창에 현재의 채널이 표시된다.
- 4 1번 or 3번 버튼을 눌러 채널을 변경한다.
- 5 4번 버튼을 눌러 채널설정완료.

※ 메인보드와 리모컨의 채널이 동일하게 설정되어야 합니다.

# 05



## 복엽기



복엽기 부품 리스트 | 구조물을 만들어 봅시다.

Diamond H8 (4)	Diamond H6 (2)	Diamond V6 (2)	Rubi 8 (8)	Rubi 7 (5)	Rubi 6 (8)	Rubi 4 (8)	Rubi 2 (7)	Rubi 0 (5)	Mini 2 (3)	Mini 2 (4)	Mini 2 (2)	Link (4)
긴연결축 (1)	12톱니등근 기어(2)	모터연결축 (1)	A23 (1)	A64 (2)	오프로드 바퀴(2)	DC모터 (1)	6핀접지 케이블(1)	메인보트BM (1)	IR SENSOR (1)	연결축(2)		

1 ★★★

- Black motor ×1
- Yellow Technic beam (1x5) ×2
- Green Technic beam (1x5) ×1



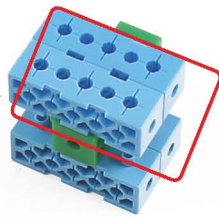
2 ★★★

- Green Technic beam (1x5) ×1
- Blue Technic beam (1x5) ×2



3 ★★★

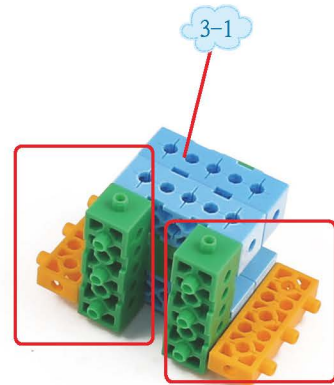
3-1



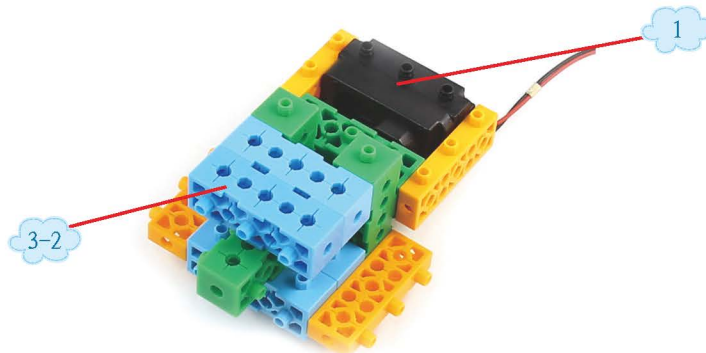
- Blue Technic beam (1x5) ×2

3-2

- Green Technic beam (1x5) ×2
- Yellow Technic beam (1x5) ×2



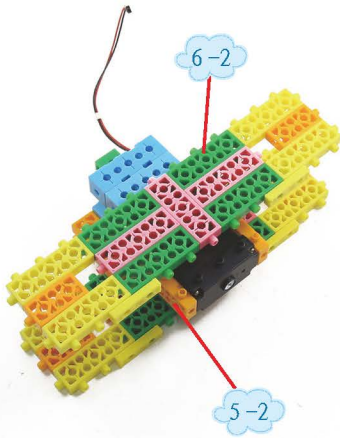
3-3



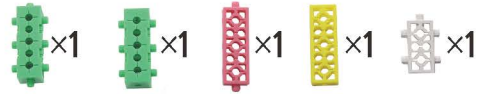
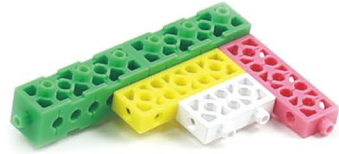




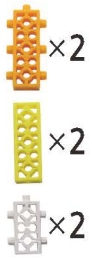
7 ★★★



8 ★★★

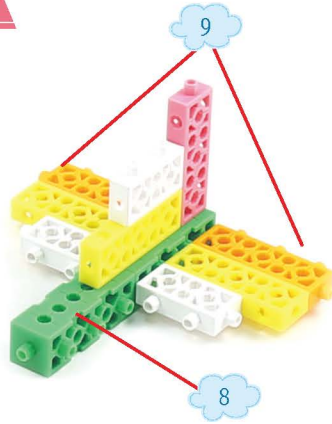


9 ★★★

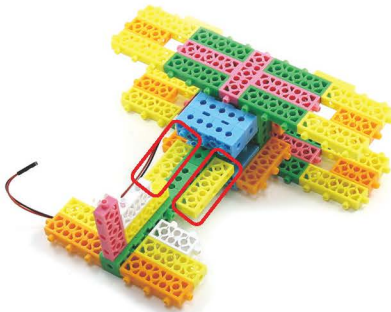


같은 모형 2개 만들어줍니다.

10 ★★★



11 ★★★

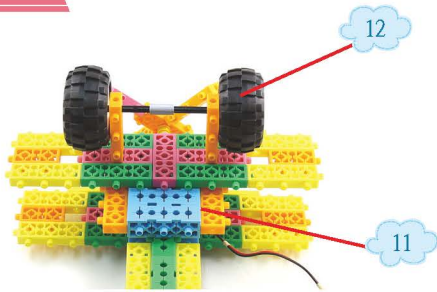


12 ★★★

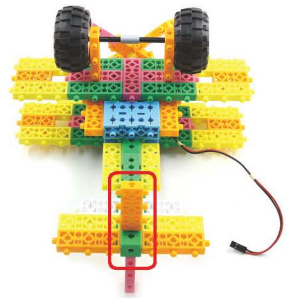








13★★★

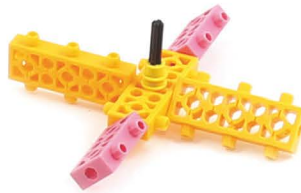


14★★★



15★★★

-  ×3
-  ×2
-  ×1  
A23
-  ×1



16★★★

16-1



complete

16-2

-  ×1
-  ×1
-  ×1
-  ×2



Mode  
D, F