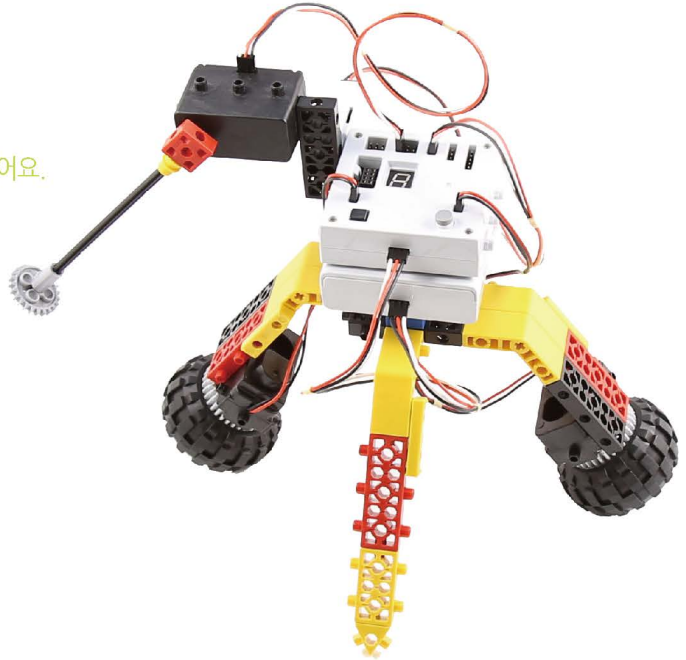


02



팬이로봇

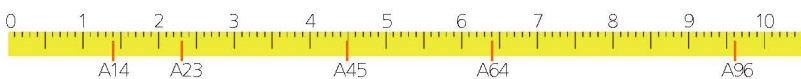
무선리모콘을 사용하여 회전, 전진, 후진을 할 수 있어요.
서보모터를 연결하면
“속사포”모양으로 움직일 수 있어요.
유럽의 말싸움처럼 로봇 결투를 해 봅시다.



팬이로봇 부품리스트 | 구조물을 만들어 봅시다.

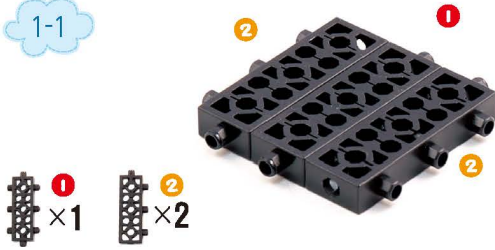
굵은 수평셀 (1)	8돌기셀 (1)	7돌기셀 (2)	6돌기셀 (2)	4돌기셀 (2)	2돌기셀 (1)	기본셀 (3)	2단셀 (2)	굴절셀 (6)	연결셀 (6)	삼각셀 (2)	서보셀 (1)	36톱니동근 기어(2)
24톱니기어 (1)	중간연결책 (2)	긴연결책 (1)	모터연결책 (1)	오프로드바퀴 (2)	축23 (1)	축45 (2)	축96 (1)	건전지6V 케이스 (1)	DC모니터 (2)	서보모터 (1)	MAIN (1)	리모컨수신 센서 (1)
무선리모컨 (1)	연결책 (3)											

축실물 길이



1 ★★★

1-1



1-2



2 ★★★

2-1



같은 모형 2개를 만들어줍니다.

2-2



그림 2-1번 모형과 조립합니다.

같은 모형 2개를 만들어줍니다.

2-3



같은 모형 2개를 만들어줍니다.

2-4

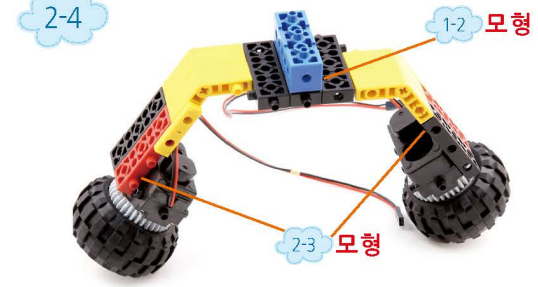
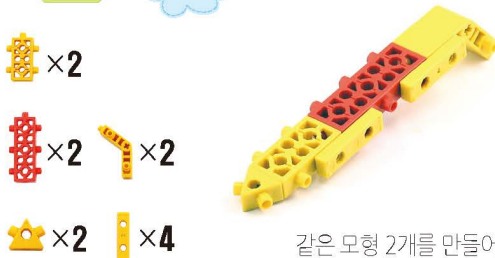


그림 1-2번과 2-3번에서 만든 모형을 조립합니다.

3 ★★★

3-1



같은 모형 2개를 만들어줍니다.

3-2



그림 2-4번과 3-1번에서 만든 모형을 조립합니다.

4***

4-1



4-2

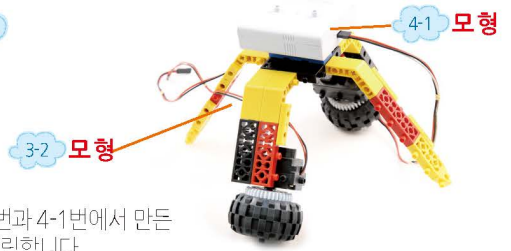


그림 3-2번과 4-1번에서 만든 모형을 조립합니다.

5***

5-1



5-2

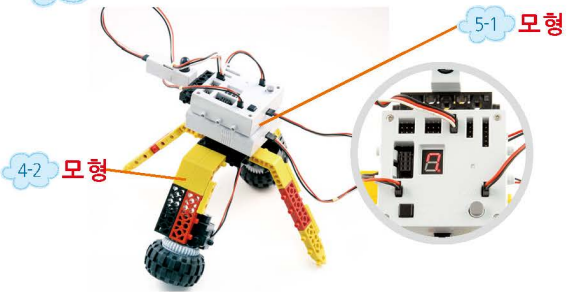


그림 4-2번과 5-1번에서 만든모형을 조립합니다.

5-3



6 ★★★



- ×1
- ×1
- ×1
- ×1
- ×1
- / ×1
- ×1
- ×1
- A23 ×1
- A96 ×1

7 ★★★

