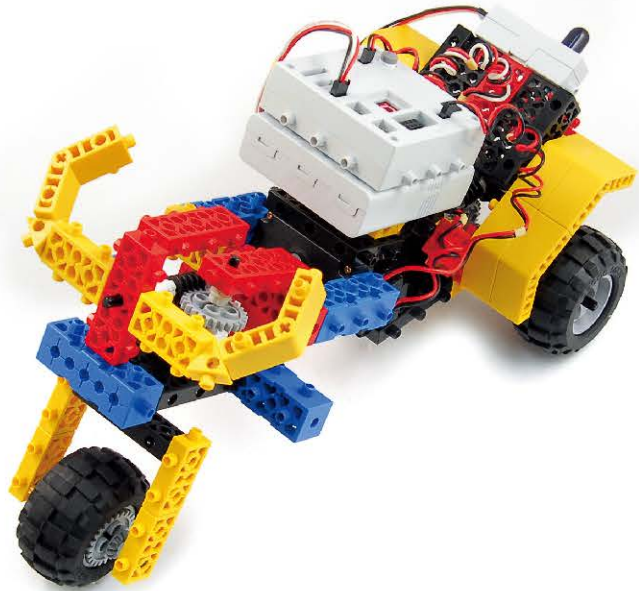


02



트라이커(삼륜오토바이)

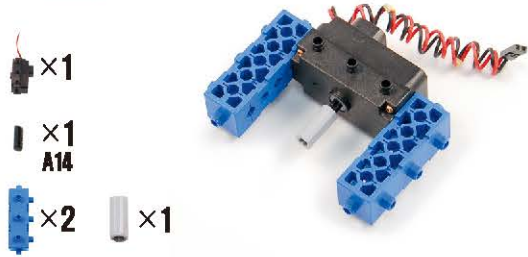
세개의 바퀴로 움직이는 독특한 성질을 갖고 있습니다. 트라이커 또는 삼륜오토바이라고 합니다. 뒷바퀴에 동력을 전달하는 DC모터 한개와 방향을 바꿀 수 있도록 하는 DC모터로 구성되어 있습니다.



트라이커 부품리스트 | 구조물을 만들어 봅시다.

굵은돌기 수평셀 (1)	굵은돌기 직각셀 (2)	굵은 직각셀 (2)	8돌기셀 (4)	7돌기셀 (3)	4돌기셀 (7)	6돌기셀 (5)	2돌기셀 (5)	기본셀 (3)	2단셀 (9)	1단셀 (4)	굴절셀 (10)	삼각셀 (6)
36톱니기어 (2)	8톱니기어 (1)	24톱니기어 (5)	베벨기어 (3)	12톱니등근기어 (1)	웜기어 (2)	짧은연결축 (5)	중간연결축 (12)	긴연결축 (4)	모터연결축 (2)	오프로드바퀴 (3)	축14 (1)	축23 (1)
축45 (3)	축64 (3)	축96 (2)	건전지 6V 케이스 (1)	DC모터 (2)	무선리모컨 (1)	MAIN (1)	리모컨 수신센서(1)	연결축 (2)				

1 ★★★



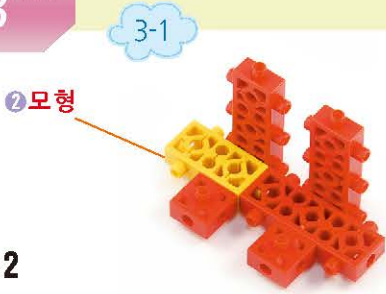
- ×1
- ×1
A14
- ×2
- ×1

2 ★★★



- ×1
- ×1
- ×2

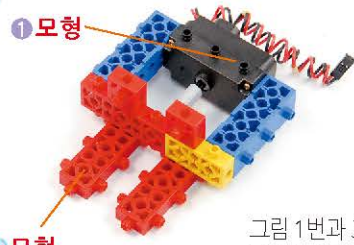
3 ★★★



2 모형

- ×2

3-2



1 모형

3-1 모형

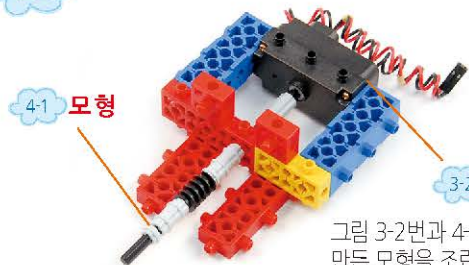
그림 1번과 3-1번에서 만든 모형을 조립합니다.

4 ★★★



- ×1
A96
- ×1
- ×2
- ×4

4-2



4-1 모형

3-2 모형

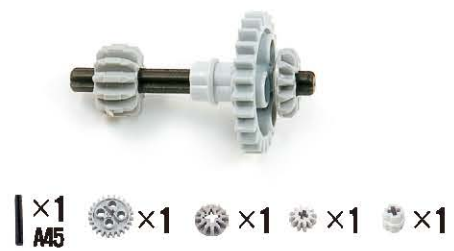
그림 3-2번과 4-1번에서 만든 모형을 조립합니다.

5 ★★★



- ×1
- ×2
- ×2
- ×1

5-2



- ×1
A45
- ×1
- ×1
- ×1
- ×1



5***

5-3

앞모습

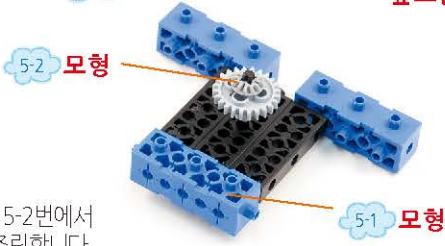
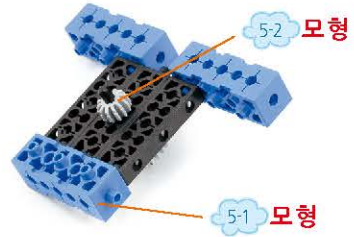


그림 5-1번과 5-2번에서 만든 모형을 조립합니다.

뒷모습



6***

6-1



×1
ABA ×1 ×1 ×3

6-2

앞모습



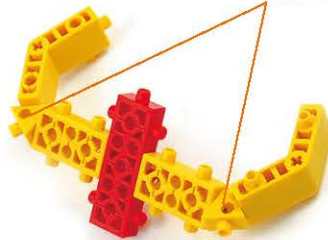
그림 5-3번과 6-1번에서 만든 모형을 조립합니다.

뒷모습

6-3

45조립

×1
×2
×2 ×2



6-4

6-3 모형

6-2 모형

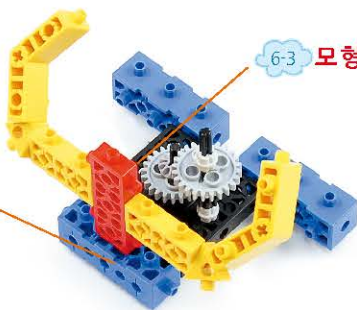


그림 6-2번과 6-3번에서 만든 모형을 조립합니다.

6-5

4-2 모형

밑모습

6-4 모형

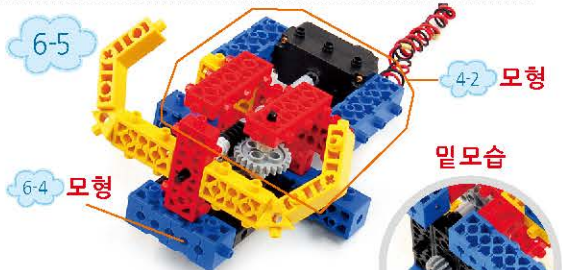


그림 4-2번과 6-4번에서 만든 모형을 조립합니다.



6***

6-6

- ×1
- ×1
- A64
- ×2
- ×2
- ×2



7***

7-1

- ×1
- ×4
- ×1



7-2



그림 6-6번과 7-1번에서 만든 모형과 조립합니다.

7-3



그림 6-5번과 7-2번에서 만든 모형과 조립합니다.

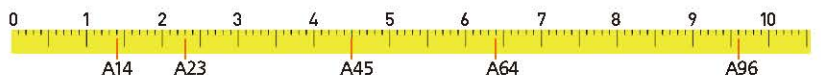
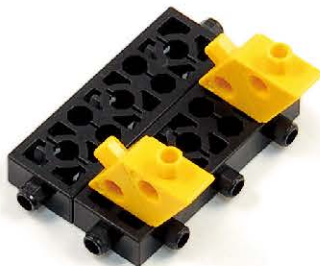
밑모습



8***

8-1

- ×1
- ×1
- ×4



8****

8-2



×1 ×1

8-3

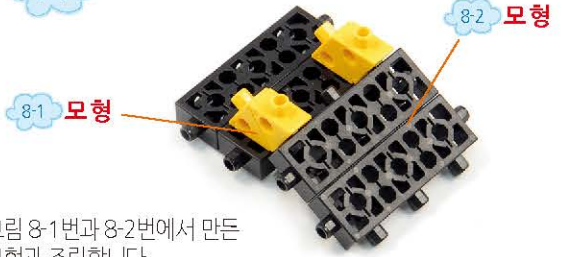


그림 8-1번과 8-2번에서 만든 모형과 조립합니다.

9****

9-1



9-2

조립위치



10****

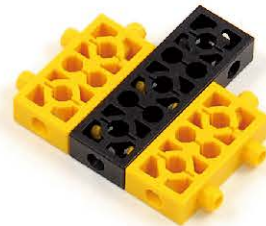
10-1

×2
 ×1
 ×1



10-2

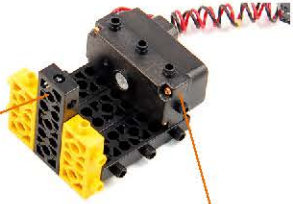
×1
 ×2



10***

10-3

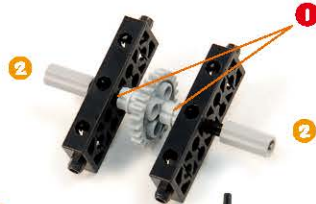
10-2 모형



10-1 모형

그림 10-1번과 10-2번에서 만든 모형과 조립합니다.

10-4



1 × 2 2 × 2 3 × 1 | × 1 A64 2 × 2

11***

11-1

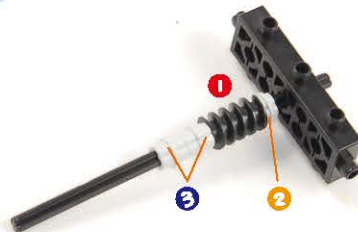
10-3 모형

10-4 모형



그림 10-3번과 10-4번에서 만든 모형과 조립합니다.

11-2



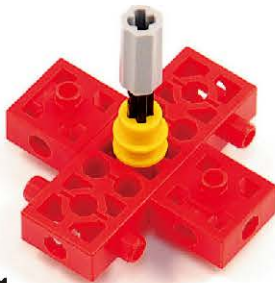
× 1 A96 1 × 1 1 × 1 1 × 1 2 × 2

11-3

× 1 A23

× 1

1 × 1 + × 2 2 × 1



11-4

11-1 모형

11-3 모형

모형

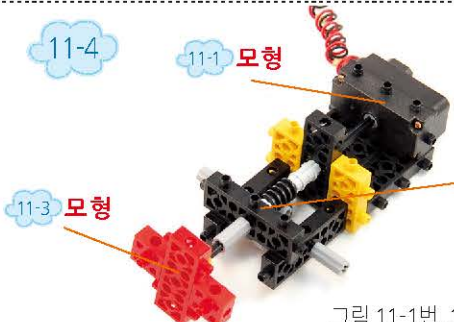


그림 11-1번, 11-2번 모형과 11-3번에서 만든 모형과 조립합니다.

11-5

2 × 2

× 2 2 × 2



11-6

11-5 모형

11-4 모형



그림 11-4번과 11-5번에서 만든 모형과 조립합니다.

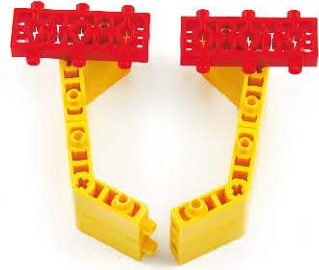
12***

12-1



 ×8

12-2



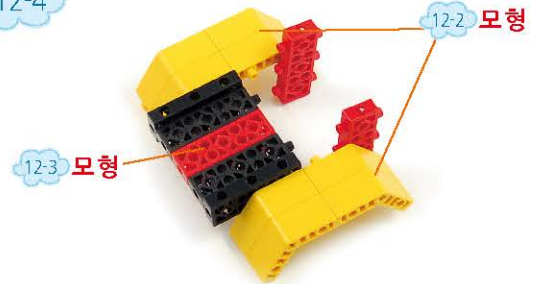
 ×2

12-3



 ×1  ×2  ×2

12-4



12-5



12-6



13***

13-1



13-2





14***



×2

×1

×1 ×1

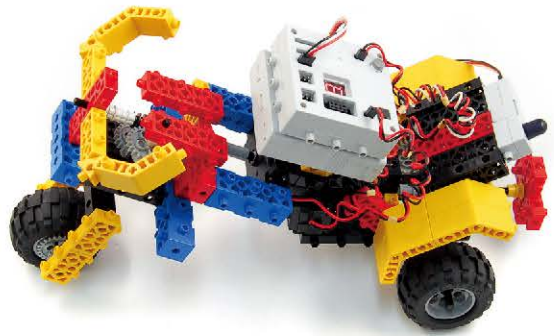


15***

완성 뒷모습



완성 옆모습



※ 동작모드설정

ID 8

8



완성 앞모습

트라이커로봇 리모콘 조작법



※ 참고 : 핸들조작과 전, 후진 조작은 동시에 동작되지 않음